

CLASE 8. El Teorema de la Divergencia de Gauss

La generalización del teorema de la divergencia en el plano ([Teorema 5.8](#)) al espacio \mathbb{R}^3 se obtiene al considerar el flujo de un campo vectorial a través (hacia afuera, orientación exterior) de una superficie cerrada, la cual encierra a una región (volumen). En condiciones adecuadas el flujo del campo coincidirá con la integral triple de la divergencia.

Teorema 8.1 (Teorema de la Divergencia de Gauss). Sea V una región elemental en el espacio de tipo IV (simétrica) y denotemos por ∂V la superficie cerrada, orientada exteriormente, que acota a V . Si \mathbf{F} es un campo vectorial de clase C^1 definido en V , entonces

$$\iint_{\partial V} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{S} = \iiint_V \operatorname{div}(\mathbf{F}) \, dV.$$

Como caso particular de éste teorema, tenemos:

Teorema 8.2 (Ley de Gauss). Sea V una región elemental en el espacio de tipo IV (simétrica) y denotemos por ∂V la superficie cerrada, orientada con $\boldsymbol{\eta}$ que apunta hacia afuera, que acota a V . Consideremos el campo vectorial $\mathbf{r}(x, y, z) = (x, y, z)$ (y, por tanto, $\|\mathbf{r}(x, y, z)\| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$). Si el origen no está en ∂V , entonces

$$\iint_{\partial V} \frac{\mathbf{r} \cdot \boldsymbol{\eta}}{\|\mathbf{r}\|^3} \, ds = \begin{cases} 4\pi & \text{si } (0, 0, 0) \in V; \\ 0 & \text{si } (0, 0, 0) \notin V. \end{cases}$$

Opcional

Para interpretar la divergencia como tasa de expansión de flujo, recurrimos al siguiente teorema:

Teorema 8.3. Sea $B(\mathbf{p}, t)$ la región esférica de radio t con centro en el punto $\mathbf{p} \in \mathbb{R}^3$. La esfera (superficie) de radio t y centro \mathbf{p} , denotada por $S(\mathbf{p}, t)$, es la frontera de $B(\mathbf{p}, t)$ con vector normal unitario $\boldsymbol{\eta}$ exterior. Si $V(t)$ denota el volumen de $B(\mathbf{p}, t)$ y \mathbf{F} es un campo vectorial de tipo C^1 (en la esfera), entonces

$$\operatorname{div}(\mathbf{F})(\mathbf{p}) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{V(t)} \iint_{S(\mathbf{p}, t)} \mathbf{F} \cdot \boldsymbol{\eta} \, ds.$$

Es decir, la divergencia de \mathbf{F} en el punto \mathbf{p} es la razón de cambio del flujo (de \mathbf{F}) saliendo de la esfera por unidad de volumen, por unidad de tiempo en el punto. Si se interpreta a \mathbf{F}

como una densidad de masa, entonces la divergencia de \mathbf{F} en \mathbf{p} sería la razón de cambio de la masa por unidad de volumen en la unidad de tiempo en el punto \mathbf{p} .

Prueba. La función escalar $f(x, y, z) = \operatorname{div}(\mathbf{F})$ es continua por ser \mathbf{F} de clase C^1 , y para cada $\mathbf{x} = (x, y, z) \in B(\mathbf{p}, t)$ podemos escribir $f(\mathbf{x}) = f(\mathbf{p}) + h(\mathbf{x})$, con $\lim_{\mathbf{x} \rightarrow \mathbf{p}} h(\mathbf{x}) = 0$. Al aplicar el teorema de la divergencia (**Teorema 8.1**) se obtiene

$$\begin{aligned} \frac{1}{V(t)} \iint_{S(\mathbf{p}, t)} \mathbf{F} \cdot \boldsymbol{\eta} \, ds &= \frac{1}{V(t)} \iiint_{B(\mathbf{p}, t)} \operatorname{div}(\mathbf{F}) \, dV \\ &= \frac{1}{V(t)} \iiint_{B(\mathbf{p}, t)} f(\mathbf{p}) \, dV + \frac{1}{V(t)} \iiint_{B(\mathbf{p}, t)} h(\mathbf{x}) \, dV. \end{aligned}$$

Como $f(\mathbf{p}) = (\operatorname{div} \mathbf{F})(\mathbf{p})$ es constante (respecto a \mathbf{x}) entonces

$$\begin{aligned} \frac{1}{V(t)} \iint_{S(\mathbf{p}, t)} \mathbf{F} \cdot \boldsymbol{\eta} \, ds &= f(\mathbf{p}) \frac{1}{V(t)} \iiint_{B(\mathbf{p}, t)} dV + \frac{1}{V(t)} \iiint_{B(\mathbf{p}, t)} h(\mathbf{x}) \, dV \\ &= f(\mathbf{p}) + \frac{1}{V(t)} \iiint_{B(\mathbf{p}, t)} h(\mathbf{x}) \, dV. \end{aligned} \quad (1)$$

Ahora procedemos a probar que $\lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{V(t)} \iiint_{B(\mathbf{p}, t)} h(\mathbf{x}) \, dV = 0$. Como $h(\mathbf{x}) \rightarrow 0$ cuando $\mathbf{x} \rightarrow \mathbf{p}$ entonces se cumple $\max_{\|\mathbf{x}-\mathbf{p}\| \leq t} \|h(\mathbf{x})\| \rightarrow 0$ si $t \rightarrow 0$. Luego,

$$\left| \frac{1}{V(t)} \iiint_{B(\mathbf{p}, t)} h(\mathbf{x}) \, dV \right| \leq \max_{\|\mathbf{x}-\mathbf{p}\| \leq t} |h(\mathbf{x})| \frac{1}{V(t)} \iiint_{B(\mathbf{p}, t)} dV \leq \max_{\|\mathbf{x}-\mathbf{p}\| \leq t} \|h(\mathbf{x})\|.$$

Tomando límite es

$$0 \leq \lim_{t \rightarrow 0} \left| \frac{1}{V(t)} \iiint_{B(\mathbf{p}, t)} h(\mathbf{x}) \, dV \right| \leq \lim_{t \rightarrow 0} \max_{\|\mathbf{x}-\mathbf{p}\| \leq t} |h(\mathbf{x})| = 0.$$

Así, $\lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{V(t)} \iiint_{B(\mathbf{p}, t)} h(\mathbf{x}) \, dV = 0$ y, gracias a la ecuación (1), concluimos que

$$f(\mathbf{p}) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{V(t)} \iint_{S(\mathbf{p}, t)} \mathbf{F} \cdot \boldsymbol{\eta} \, ds.$$

□

■
Ejemplo 8.4. Considere el campo vectorial \mathbf{F} dado por

$\mathbf{F}(x, y, z) = (zx\sqrt{z^2 - y^2}, 2yz, y\sqrt{x^2 + y^2} - z^2)$ y las superficies

$$S_1 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 \leq 9, z = 3\}$$

$$S_2 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 = z^2, 1 \leq z \leq 3\}$$

$$S_3 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 \leq 1, z = 1\}.$$

Sea $S = S_1 \cup S_2 \cup S_3$ con la orientación de los vectores normales exteriores. Calcule $\iint_S \mathbf{F} \cdot d\mathbf{S}$.

Solución. Se cumplen las condiciones del Teorema de la Divergencia (**Teorema 8.1**). Calcúlos directos arrojan que $\operatorname{div}(\mathbf{F}) = z\sqrt{z^2 - y^2}$.

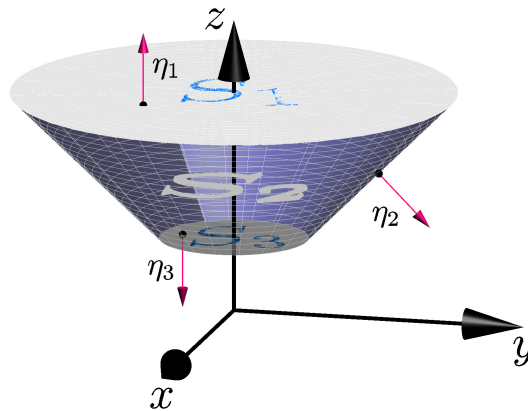


Figura 1: La superficie cerrada $S = S_1 \cup S_2 \cup S_3$, orientada exteriormente.

Así $\iint_S \mathbf{F} \cdot d\mathbf{S} = \iiint_V \operatorname{div}(\mathbf{F}) \, dV$. Ahora,

$$\begin{aligned} \iiint_V \operatorname{div}(\mathbf{F}) \, dV &= \int_1^3 \int_{-z}^z \int_{-\sqrt{z^2-y^2}}^{\sqrt{z^2-y^2}} z\sqrt{z^2 - y^2} \, dx \, dy \, dz \\ &= 2 \int_1^3 \int_{-z}^z z(z^2 - y^2) \, dy \, dz = \frac{8}{3} \int_1^3 z^4 \, dz \\ &= \frac{8}{3} \frac{z^5}{5} \Big|_1^3 = \frac{8}{15} (3^5 - 1) \left(= \frac{1936}{15} \right). \end{aligned}$$

Ejemplo 8.5. Consideremos el cilindro de ecuación $x^2 + y^2 = 2y$. Este cilindro corta al cono $z = \sqrt{x^2 + y^2}$, determinando (en el cono) una superficie acotada S_1 . La superficie “lateral” del cilindro, comprendida entre el cono y el plano $z=0$, se denota por S_2 y sea $S = S_1 \cup S_2$ con la orientación “exterior”¹. Si \mathbf{F} es el campo vectorial definido por $\mathbf{F}(x, y, z) = (2x, x, z + 1)$, calcule $\iint_S \mathbf{F} \cdot d\mathbf{S} = \text{Flujo}(S)$.

Solución. Como S no es una superficie cerrada, no podemos aplicar directamente el Teorema de la Divergencia de Gauss. Sin embargo, si definimos S_3 como la tapa inferior dada por $z = 0, x^2 + y^2 \leq 2y$ entonces la superficie $S \cup S_3$ sí acota (encierra) una región (un sólido) V . Orientamos a $S \cup S_3$ exteriormente. El campo \mathbf{F} es suave y aplicando el teorema de la divergencia es

$$\iiint_V \text{div}(\mathbf{F}) \, dV = \iint_{S \cup S_3} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{S} = \iint_S \mathbf{F} \cdot d\mathbf{S} + \iint_{S_3} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{S}.$$

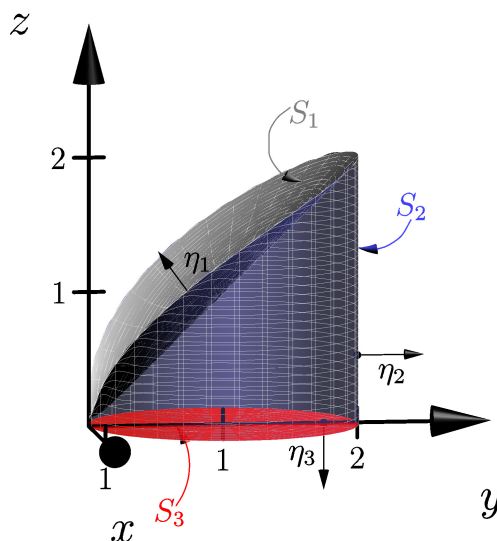


Figura 2: Cerrando la superficie para poder aplicar el Teorema de la Divergencia.

De aquí es $\iint_S \mathbf{F} \cdot d\mathbf{S} = \iiint_V \text{div}(\mathbf{F}) \, dV - \iint_{S_3} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{S}$. Calcularemos ahora, por separado, la integral de volumen de la divergencia y el flujo en S_3 (la tapa inferior). Sobre S_3 será $z = 0 =$

¹Formalmente, el término “orientación exterior” no tiene sentido aquí puesto que la superficie no es cerrada. Sin embargo, en este ejemplo particular, *todo el mundo* entiende igual lo que se quiere decir con dicha frase. En cualquier caso, puede corroborar si entendió bien examinando la [Figura 2](#).

$f(x, y)$, con $\text{Dom } f = \mathcal{D} = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x^2 + (y - 1)^2 \leq 1\}$. La parametrización usual es $\phi(x, y) = (x, y, f(x, y)) = (x, y, 0)$ (con dominio \mathcal{D}), $\mathbf{T}_x \times \mathbf{T}_y = (-f_x, -f_y, 1) = (0, 0, 1)$. La orientación exterior $\boldsymbol{\eta}_3$ está dada $\boldsymbol{\eta}_3 = (0, 0, -1)$. Luego ϕ invierte la orientación y, en consecuencia,

$$\begin{aligned} \text{Flujo}(S_3) &= \iint_{S_3} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{S} = - \iint_{\mathcal{D}} (2x, x, 1) \cdot (0, 0, 1) dx dy \\ &= - \iint_{\mathcal{D}} dA = - \text{Area}(\mathcal{D}) = -\pi. \end{aligned}$$

En cuanto a la integral triple, tenemos

$$\iiint_V \text{div}(\mathbf{F}) dV = 3 \iint_{\mathcal{D}} \int_0^{\sqrt{x^2+y^2}} dz dx dy = 3 \iint_{\mathcal{D}} \sqrt{x^2 + y^2} dx dy.$$

Usando coordenadas polares $x = r \cos(t)$, $y = r \sin(t)$, y sustituyendo en $x^2 + y^2 = 2y$ es $r^2 = 2r \sin(t)$, de donde $r = 0$ o $r = 2 \sin(t)$. Además, $0 \leq t \leq \pi$, con lo cual

$$\begin{aligned} \iiint_V \text{div}(\mathbf{F}) dV &= 3 \iint_{\mathcal{D}} \sqrt{x^2 + y^2} dx dy \\ &= 3 \int_0^\pi \int_0^{2 \sin(t)} r^2 dr dt = \frac{8}{3} \cdot 3 \int_0^\pi \sin^3(t) dt \\ &= 8 \int_0^\pi \sin^2(t) \sin(t) dt = 8 \int_0^\pi (1 - \cos^2(t)) \sin(t) dt = \frac{32}{3}. \end{aligned}$$

Sustituyendo,

$$\iint_S \mathbf{F} \cdot d\mathbf{S} = \iiint_V \text{div}(\mathbf{F}) dV - \iint_{S_3} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{S} = \frac{32}{3} - (-\pi) = \frac{32}{3} + \pi.$$